

产品概述

BDR6125 是一款直流电机驱动芯片，适用智能锁具类、个人护理类和小家电类产品领域。内部集成 H 桥驱动器，采用低导通电阻的 P/NMOS 功率管。通过两个逻辑输入端来控制电机前进、后退及刹车。

BDR6125 采用 SOP8 的封装形式，符合环保规范。

特征

- 内置 PMOS/NMOS 的 H 桥驱动器；
- 3~10V 宽电压工作范围；
- 低输出导通阻抗
- 待机电流 0.2uA（典型值）
- 持续电流 3A (VDD=10V)
- 峰值 6A (VDD=10V)，电流输出能力
- SOP8 封装

应用领域

- 电子锁
- 个人护理电器
- 小家电
- 机器人

应用示意图

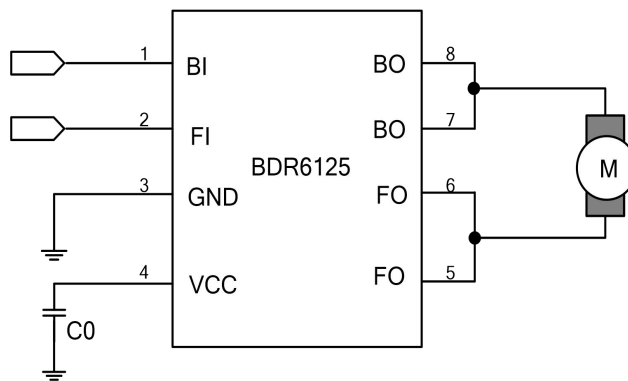


图 1. 应用原理示意图

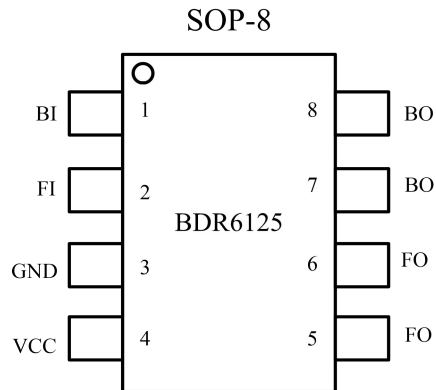
注释：

C0 为 VCC 输入电容，通常采用两个电容，吸收电机向电源释放的能量，稳定电源电压，避免 IC 因突波电压过高而被直接击穿，且有滤波之功能；在电机启动的瞬间，能释放电流，帮助电机迅速启动，电容需尽量靠近 VCC。

订单资料

产品编号	封装类型	标记	盘装
BDR6125	SOP8	BDR6125	编带、4k/盘

脚位定义



引脚名称	输入/输出	描述	引脚编号
BI	输入	输入信号 1	1
FI	输入	输入信号 2	2
GND	电源	地	3
VCC	电源	功率电源	4
FO	输出	控制输出 1	5, 6
BO	输出	控制输出 2	7, 8

绝对最大额定值

最大工作温度范围（除非另有说明）

参数	符号	数值	单位
电源电压	VCC	12	V
输出持续电流	Iout	3.5	A
工作温度	Top	-25~+85	°C
储存温度	Tstg	-55~+150	°C

推荐工作条件 ($T_A=25^\circ\text{C}$)

参数	符号	最小	典型	最大	单位
工作电压范围	VCC	3	-	10	V
输入信号电压 INH and INL	VINH	0	-	5.5	V
输出持续电流	V _{OUT_X}	0	-	3.0	A
逻辑输入频率	F _{IN_X}	-	-	30	KHz

电特性参数

如无特殊规定, $T_A=25^\circ\text{C}$

参数	符号	条件	最小	典型	最大	单位
电源参数						
工作电压	Vopr		3.0	-	10	V
待机电流	I _{CCST}	VCC=10V,FI=BI=0V,noload	-	0.2	1	uA
静态电流	I _{CC}	VCC=10V,no load	-	0.65	-	mA
低压保护	UVLO	VCC rising	1.9	2.2	2.8	V
逻辑输入参数						
输入高电平	V _{INH}		2.2	-	-	V
输入低电平	V _{INL}		-	-	0.7	V
输入高电平时电流	I _{INH}	VCC = 10V, IN = 3.3V	-	100	180	uA
输入低电平时电流	I _{INL}	VCC = 10V, IN= 0V	-	-	1	uA
H-bridge FETs 参数						
	R _{ds(on)}	I _{LOAD} =3A, HS+LS	-	120	-	mΩ
过热温保护参数						
过热保护温度	T _{OTP}		-	160	-	°C
恢复工作温度	TSD _R		-	145	-	°C

内部框图

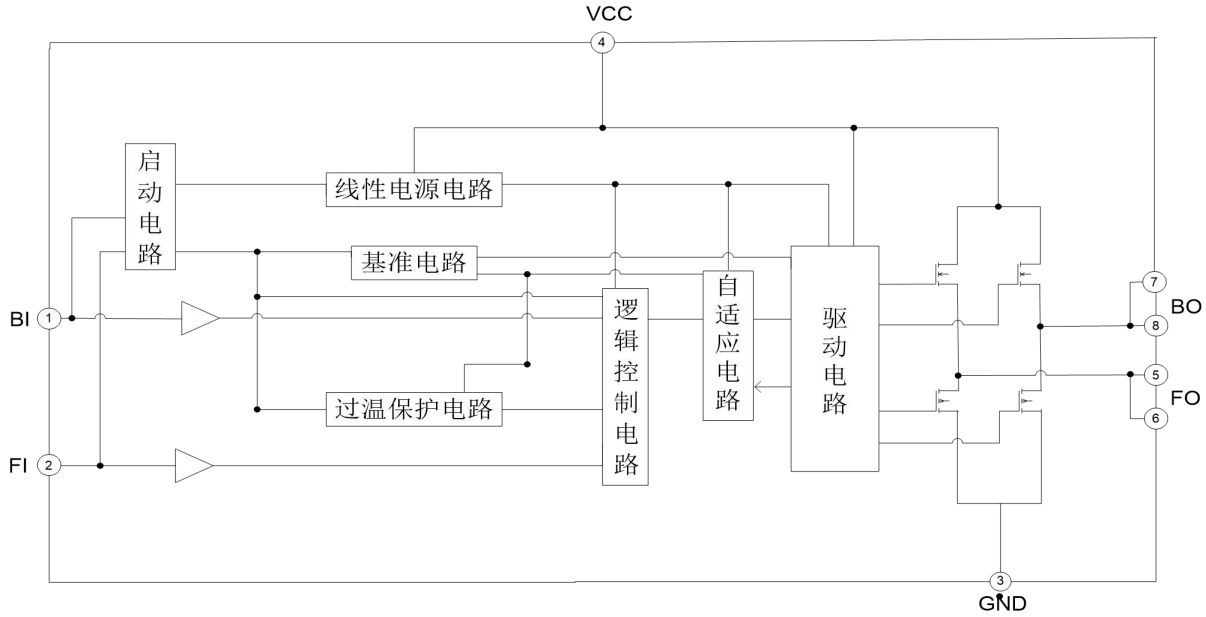


图 3.主要模块框图

功能描述

输出真值表

FI	BI	FO	BO	状态
H	L	H	L	前进
L	H	L	H	后退
H	H	L	L	刹车
L	L	Open	Open	停止

输出时序图

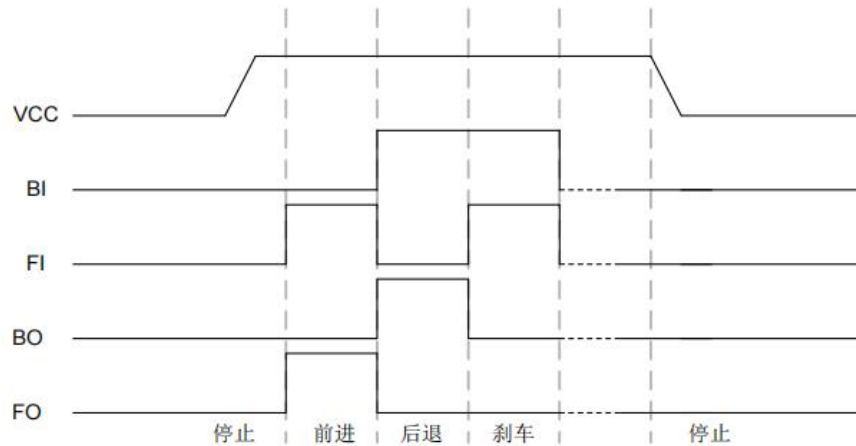
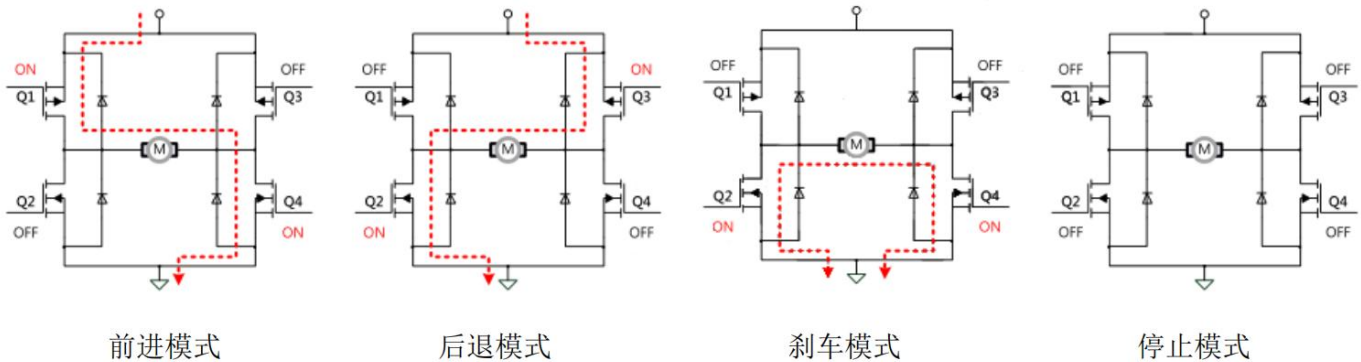


图 4. 输出时序图

工作模式说明

基本工作模式

- a) 前进模式
前进模式定义：BI=L, FI=H, 此时 BO=L, FO=H
- b) 后退模式
后退模式定义：BI=H, FI=L, 此时 BO=H, FO=L
- c) 刹车模式
刹车模式定义：BI=H, FI=H, 此时 BO=L, FO=L
- d) 停止模式
停止模式定义：BI=L, FI=L, 此时 BO=Open, FO=Open



保护机制说明

- 1) 使用此 IC 时，当 IC 温度超过 160°C（典型值），此是内置设计的 IC 过热保护电路会强制关闭部分驱动 MOS 晶体管，确保客户产品的安全。当 IC 温度降至 145°C（典型值）是，IC 会迅速自动恢复开始工作。

上电时序

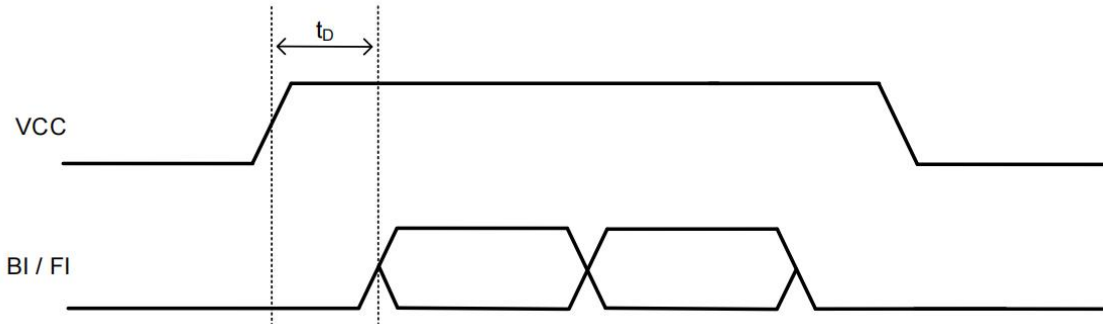


图 5.上电时序图

如图5，在VCC上电之前，BI/FI必须保持低电平或无输入高阻状态，不能对BI/FI输入高电平，直到VCC上电并延时 3ms (t_D)后，才能对BI/FI进行逻辑控制；

输入控制时序

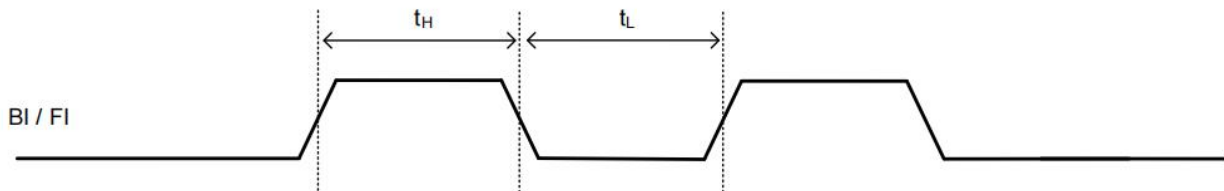
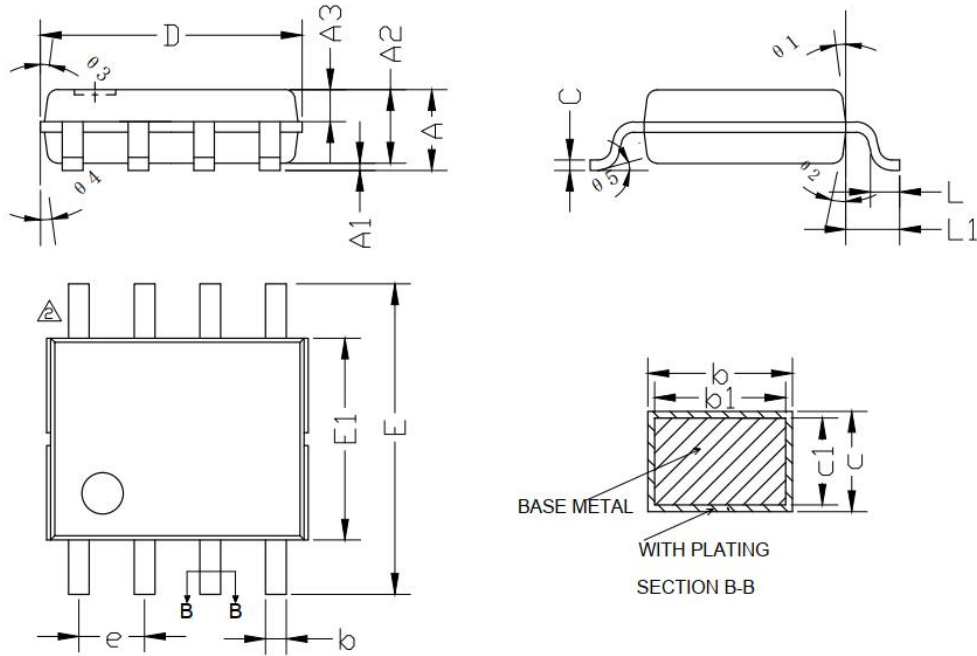


图 6.上电时序图

如图6，输入控制脚BI/FI的频率不能超过 30kHz ， $t_H + t_L > 33\mu\text{s}$ 。同时需要注意， t_H 和 t_L 都不能小于 100ns

封装资料 SOP8



SYMBOL	MILLIMETER		
	MIN	NOM	MAX
A	--	--	1.65
A1	0.10	--	0.25
A2	1.40	1.42	1.50
⚠ A3	0.57	0.62	0.67
b	0.33	--	0.47
b1	0.32	0.41	0.44
c	0.20	--	0.24
c1	0.19	0.20	0.21
D	4.80	4.90	5.00
E	5.90	6.00	6.20
E1	3.85	3.90	4.00
e	1.27(BSC)		
L	0.50	0.60	0.70
L1	1.05(BSC)		
θ1	6°	~	12°
θ2	6°	~	12°
θ3	5°	~	10°
θ4	5°	~	10°
θ5	0°	~	6°

IMPORTANT NOTICE

Shenzhen Bardeen Microelectronics(BDM) CO.,LTD reserves the right to make corrections, modifications, enhancements, improvements, and other changes to its products and to discontinue any product without notice at any time.

BDM cannot assume responsibility for use of any circuitry other than circuitry entirely embodied in a BDM product. No circuit patent licenses are implied.

Shenzhen Bardeen Microelectronics(BDM) CO.,LTD.

1011,block B, building 6, International innovation Valley, Dashi 1st Road, Xili Street, Nanshan District ,ShenZhen

Tel: 86-755-23505821

<http://www.bdasic.com>